

Titel des Beitrags:

Sensorfusion und adaptive Algorithmierung

Untertitel des Beitrags:

Schlüssel der Herausforderungen an industrielle Neigungssensoren

Kurzbeschreibung:

Durch Sensorfusion werden die Störeinflüsse auf Winkelmessung mittels Neigungssensoren optimal kompensiert. Der Vortrag soll auf die Möglichkeit der adaptiven Algorithmierung eingehen um die Herausforderungen an ein optimales Messignal zu meistern.

Stichworte:

Neigungssensor, Sensorfusion, Gyroskop, Beschleunigungssensor, Lageerfassung

Ziel des Vortrags:

- x Interesse wecken**
- x Technologie vorstellen**

Referenteninfos:

Dipl.-Ing. Jeffrey Knossalla
Head of Product Development IR / GAS & Inertial Sensors

Micro-Hybrid Electronic GmbH

Heinrich-Hertz-Str. 8
07629 Hermsdorf
0601 592 169
E-Mail-Adresse: j.knossalla@microhybrid.com